

Diskrete Master-Gleichung

S. 167

Beispiele aus der Finanzmathematik,  
Einfluss der Randbedingungen,  
3-Niveau-System

$$\left. \frac{d}{dt} p(n,t) = \sum_{n' \neq n} \{ w(n,n') p(n',t) - w(n',n) p(n,t) \} \right.$$

$p(n,t) \Rightarrow$  Wahrscheinlichkeit, System ist  
im Zustand  $n$  zum Zeitpunkt  $t$

$w(n,n') \Rightarrow$  Übergangsrate vom Zustand  $n'$   
in den Zustand  $n \neq n'$

homogene Rate, d.h. keine explizite  
Zeitabhängigkeit

Ein-Schritt-Prozess  $\Rightarrow$  nur Übergänge  
zwischen nächsten Nachbarn möglich

$$\left. \begin{array}{l} n \rightarrow n+1 \\ n \rightarrow n-1 \end{array} \right\} n \pm 1$$

Anfangsbedingung  $p(n,t=0) = \delta_{n,n_0}$

Randbedingungen  $\rightarrow$  reflektierender Rand  
 $\rightarrow$  absorbierender Rand

Beispiel nach R. Weißbach: S. 168  
"Insolvenzvorhersage mit nur einem Parameter" (2011)

3-Niveau-System:  $n = 1, 2, 3$

$n = 1$  Risikoklasse Nr. 1 (kein Risiko)

$n = 2$  mittlere Risikoklasse Nr. 2

$n = 3$  extrem hohes Risiko (Bankrott)

Anfangsbedingung:  $P(u, t=0) = \delta_{1,u}$   
(Kreditanwendung, weil Bank den Kunden als solvent einschätzt)

Übergänge nur zwischen benachbarten Risikoklassen (Ein-Schritt-Prozess)

Alle Übergangsraten sind konstant

→ gleich →  $w_{n,n'} = \frac{1}{\delta}$  falls  $n' = n \pm 1$

→ folglich nur ein Parameter  $\delta$

$$\frac{d}{dt} \begin{pmatrix} P(1,t) \\ P(2,t) \\ P(3,t) \end{pmatrix} = W \begin{pmatrix} P(1,t) \\ P(2,t) \\ P(3,t) \end{pmatrix}$$

$$\boxed{\frac{d}{dt} \vec{P}(t) = W \vec{P}(t)}$$

mit  $W = \begin{pmatrix} w_{11} & w_{12} & w_{13} \\ w_{21} & w_{22} & w_{23} \\ w_{31} & w_{32} & w_{33} \end{pmatrix}$

Mastergleichung  
in Vektor-Matrix-  
Notation

Übergangsmatrix

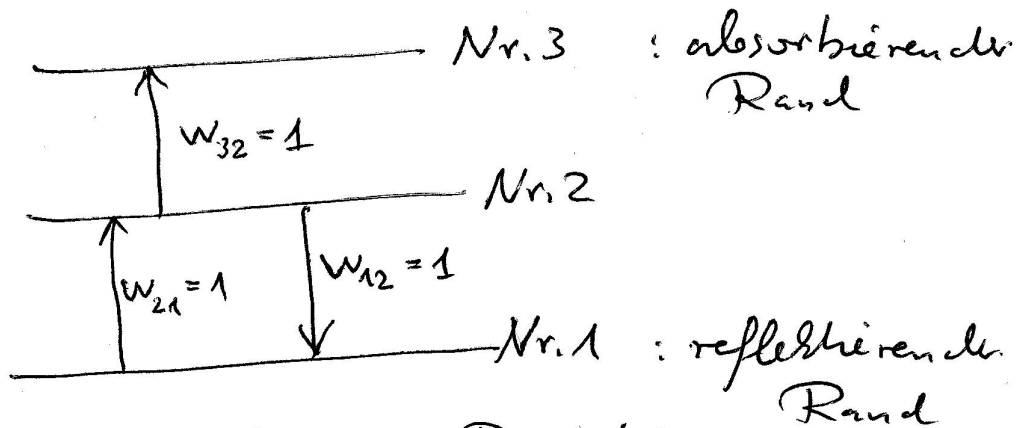


Markov-Prozess

$$w_{nn} = - \sum_{n'} w(n', n)$$

Made dimensionlos, Zeit wird in  $\tau$  gemessen ③  
S.169

$\leadsto w_{ii} = 1$  (anstelle  $\frac{1}{e}$ )



offenes System, in Risikoklasse  $n=3$  muss der Kredit sofort zurückgezahlt werden

$$W = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}; \quad \underline{P}(t=0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Allg. Lösung: Linearkombination

$$\boxed{\vec{P}(t) = \sum_{i=1}^3 c_i \vec{u}_i e^{\lambda_i t}}$$

mit  $\lambda_i \leq 0$  : Eigenwerte

$\vec{u}_i$  : Eigenvektor zum Eigenwert  $\lambda_i$

$c_i$  : Koeffizienten (aus Anfangsbedingung und Normierung)

$$\vec{P}_i \equiv \vec{u}_i = \begin{cases} \vec{P}_1 \\ \vec{P}_2 \\ \vec{P}_3 \end{cases} \quad \text{drei Eigenvektoren}$$

Resultate: (F. Eisenhut)

S. 170 (4)

•  $\lambda_0 = 0 \rightarrow \vec{P}_0 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \leftarrow$

alle sammeln sich im  
Zustand  $u=3$

•  $\lambda_1 = \frac{1}{2}(-3 + \sqrt{5}) \approx -0,382$

$\hookrightarrow \vec{P}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2}(1 - \sqrt{5}) \\ \frac{1}{2}(1 + \sqrt{5}) \end{pmatrix}$

•  $\lambda_2 = \frac{1}{2}(-3 - \sqrt{5}) \approx -2,618$

$\hookrightarrow \vec{P}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ \frac{1}{2}(1 + \sqrt{5}) \\ \frac{1}{2}(1 - \sqrt{5}) \end{pmatrix}$

$C_0 = 1$

$C_1 = -\frac{1}{2}\left(1 + \frac{1}{\sqrt{5}}\right)$

$C_2 = -\frac{1}{2}\left(1 - \frac{1}{\sqrt{5}}\right)$

Lösung lautet somit

$$\vec{P}(t) = \vec{P}_{st} + C_1 \vec{P}_1 e^{\lambda_1 t} + C_2 \vec{P}_2 e^{\lambda_2 t}$$

$\uparrow$   
stationäre Lösung (Langzeitverhalten)  $\hat{=} \vec{P}_0$   
 $\lambda_0 = 0$

Zeitentwicklung der Wahrscheinlichkeiten  $P(n, t) \equiv P_n(t)$

(5)

S. 171

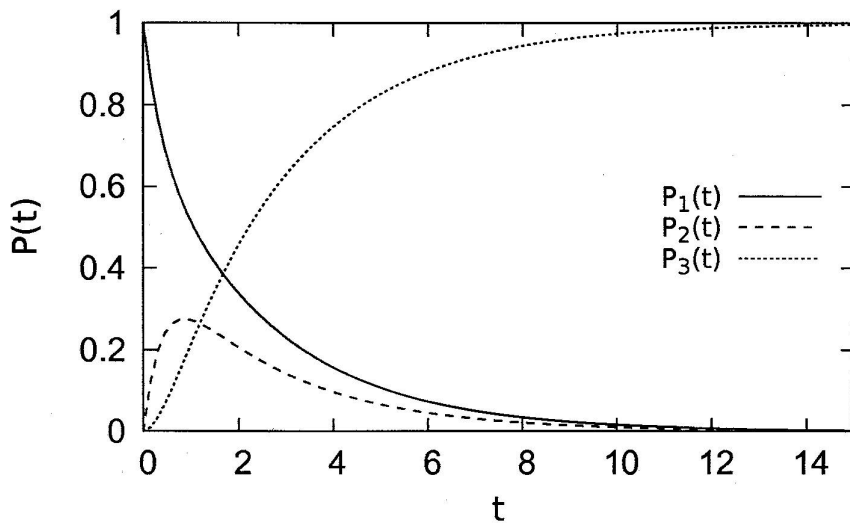


Abb.  
H. Bries

Die Insolvenzrate (Übergang in den Bankrott [ $n=3$ ] pro Zeit) beträgt

$$\phi_3(t) = -\frac{d}{dt} (P_1(t) + P_2(t)) = \frac{d}{dt} P_3(t)$$

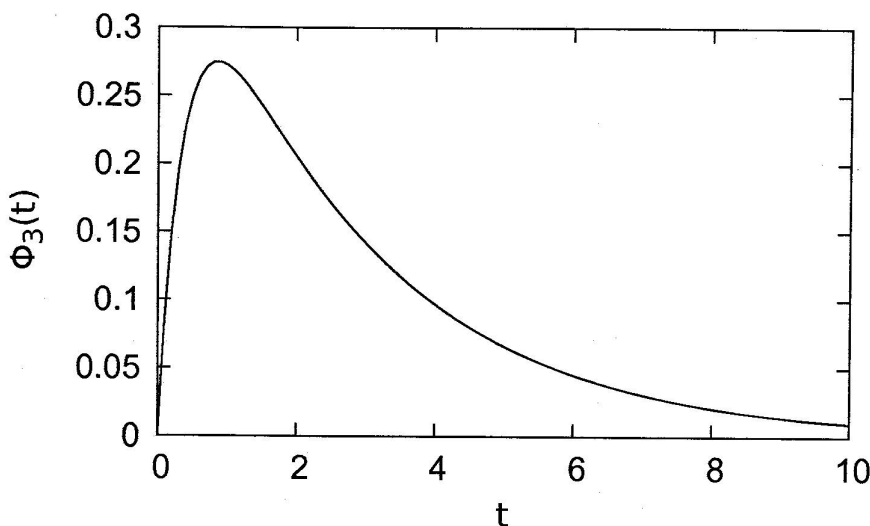


Abb.  
H. Bries

$$\phi_3(t) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( e^{\frac{1}{2}(-3+\sqrt{5})t} - e^{\frac{1}{2}(-3-\sqrt{5})t} \right)$$

Es gilt  $\int_0^{\infty} \phi_3(t) dt = 1$

Geht geschlossenes System:  
 Zwei reflektierende Ränder  
 bei  $n=1$  und  $n=3$

---

⑥

S.172



$$W = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -2 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}; \vec{P}(t=0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\lambda_0 = 0; \lambda_1 = -1; \lambda_2 = -3$$

$$\vec{P}_{st} \equiv \vec{P}_0 = \begin{pmatrix} 1/3 \\ 1/3 \\ 1/3 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \text{Gleichverteilung für } t \rightarrow \infty$$

$$\vec{P}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}; C_1 = -\frac{1}{2}$$

$$\vec{P}_2 = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}; C_2 = -\frac{1}{6}$$

$$P_1(t) = \frac{1}{3} + \frac{1}{2} e^{-t} + \frac{1}{6} e^{-3t}; \text{Relaxation von dem Zustands } n=1 \text{ ins GG}$$

$$P_2(t) = \frac{1}{3} - \frac{1}{3} e^{-3t}; \text{analog } n=2$$

$$P_3(t) = \frac{1}{3} - \frac{1}{2} e^{-t} + \frac{1}{6} e^{-3t}; \text{analog } n=3$$

# Fokker-Planck-Gleichung (FPE)

## (1dim) Drift-Diffusions-Gleichung

$$\frac{\partial p(x,t)}{\partial t} = - \frac{\partial}{\partial x} [a(x) p(x,t)] + \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x^2} [b(x) p(x,t)]$$

↑ Driftgeschwindigkeit  $v(x)$ 
↑ Diffusionskoeffizient

oftmals: Näherung

$$\frac{b(x)}{2} \rightarrow D \quad \text{: konstanter Diffusionskoeffizient}$$

FPE entsteht aus Mastergleichung mittels Reihenentwicklung (Kramers-Moyal-Entwickl.) bezüglich der Sprünge  $x \rightarrow x' = x + dx$

Phänomenologische Herleitung aus Kontinuitätsgleichung

$$\boxed{\frac{\partial p(x,t)}{\partial t} + \frac{\partial j(x,t)}{\partial x} = 0}$$

Wahrscheinlichkeitsstrom

Ansatz (Fick'sches Gesetz):

$$j(x,t) = + \underbrace{v(x) p(x,t)}_{\text{Driftstrom}} - D \underbrace{\frac{\partial}{\partial x} p(x,t)}_{\text{Diff. Strom (Gradient)}}$$

$$\Rightarrow \frac{\partial p}{\partial t} = - \frac{\partial}{\partial x} (v(x) p) + D \frac{\partial^2}{\partial x^2} p$$